

2nde

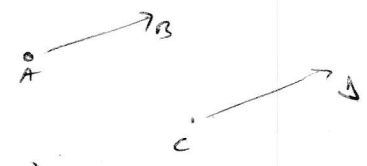
VECTEURS - Démonstrations

I.1.1 π' est l'image de π par $t_{\vec{AB}}$ \Leftrightarrow $AB\pi'\pi$ est un parallélogramme

π' image de π par $t_{\vec{AB}}$ $\Leftrightarrow [A\pi']$ et $[B\pi]$ se coupent en leur milieu
 $\Leftrightarrow AB\pi'\pi$ est un parallélogramme

I.2.1 $t_{\vec{AB}} = t_{\vec{CD}}$ \Leftrightarrow $ABDC$ parallélogramme

\Rightarrow Si $t_{\vec{AB}} = t_{\vec{CD}}$ alors $t_{\vec{AB}}(A) = t_{\vec{CD}}(A)$
i.e. $B = t_{\vec{CD}}(A)$
i.e. $ABDC$ parallélogramme



\Leftarrow Si $ABDC$ parallélogramme : $(AD) \parallel (CB)$ et $AD = CB$.

Soit π point du plan et $\pi' = t_{\vec{AB}}(\pi) : (\pi, \pi' = t_{\vec{CD}}(\pi))$

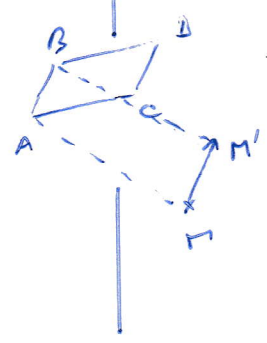
$\pi\pi'BA$ parallélogramme donc $AB = \pi\pi'$ et $(AB) \parallel (\pi\pi')$.

Or $AB = CD$ et $(AB) \parallel (\pi\pi')$

donc $CD = \pi\pi'$ et $(CD) \parallel (\pi\pi')$

d'où $CD\pi'\pi$ parallélogramme.

d'où $\pi' = t_{\vec{CD}}(\pi)$.

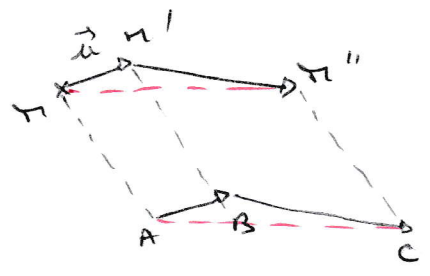


II.1 L'enchaînement de 2 translations de vecteurs \vec{u} et \vec{v} est une translation.

Il existe 3 points A, B, C tels que : $\vec{u} = \vec{AB}$ et $\vec{v} = \vec{BC}$.

(en effet, il suffit de poser A quelconque, puis $B = t_{\vec{u}}(A)$ et $C = t_{\vec{v}}(B)$).

On note π un point du plan, et : $\pi' = t_{\vec{u}}(\pi)$ et $\pi'' = t_{\vec{v}}(\pi')$.



Alors : $\pi\pi'BA$ parallélogramme et $\pi'\pi''CB$ parallélogramme

donc : $(\pi A) \parallel (\pi' B)$ et $(\pi' B) \parallel (\pi'' C)$

donc $(\pi A) \parallel (\pi'' C)$

$\pi A = \pi' B$ et $\pi' B = \pi'' C$

donc $\pi A = \pi'' C$

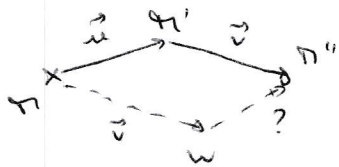
si un quadrilatère (non croisé) qui a deux côtés opposés parallèles et de même longueur est un parallélogramme donc $\pi\pi''CA$ parallélogramme

donc $\pi'' = t_{\vec{AC}}(\pi)$. [Remq: on a montré que $\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$]

II.2 Soient $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ 3 vecteurs du plan.

a) $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$

Soit π point du plan. On note : $\pi' = t_{\vec{u}}(\pi)$ et $\pi'' = t_{\vec{v}}(\pi')$



On note $w = t_{\vec{v}}(\pi)$.

(On a $t_{\vec{u}}(w) = \pi''$)

Par définition : $\vec{\pi'\pi''} = \vec{\pi w}$

donc $\pi\pi'\pi''w$ parallélogramme

donc $\vec{\pi\pi'} = \vec{w\pi''}$

donc $t_{\vec{\pi\pi'}}(w) = \pi''$

Or $\vec{\pi\pi'} = \vec{u}$ d'où $t_{\vec{u}}(w) = \pi''$.

Autrement dit : pour tout π du plan :

$$t_{\vec{u}}(t_{\vec{v}}(\pi)) = t_{\vec{v}}(t_{\vec{u}}(\pi)) \quad \text{c'est-à-dire} \quad \vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}.$$

b) $\vec{u} + \vec{0} = \vec{0} + \vec{u}$

On note $\vec{u} = \vec{AB}$: $\vec{u} + \vec{0} = \vec{AB} + \vec{BB} = \vec{AB} = \vec{u}$

et d'après le a) : $\vec{u} + \vec{0} = \vec{0} + \vec{u}$.

c) $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$

On note $\vec{u} = \vec{AB}$, $\vec{v} = \vec{BC}$ et $\vec{w} = \vec{CD}$

$$\begin{aligned} (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} &= (\vec{AB} + \vec{BC}) + \vec{CD} \\ &= \vec{AC} + \vec{CD} \\ &= \vec{AD} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{et } \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) &= \vec{AB} + (\vec{BC} + \vec{CD}) \\ &= \vec{AB} + \vec{BD} \\ &= \vec{AD} \end{aligned}$$

d'où le résultat.

II.3 $\vec{AB} + \vec{AC} = \vec{AD} \Leftrightarrow ABCD$ parallélogramme

$ABCD$ parall. $\Leftrightarrow \vec{AC} = \vec{BD}$

$\Leftrightarrow \vec{AB} + \vec{AC} = \vec{AB} + \vec{BD}$

$\Leftrightarrow \vec{AB} + \vec{AC} = \vec{AD}$

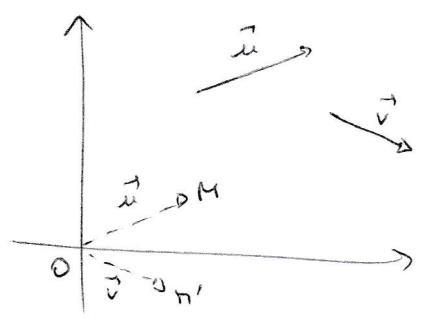
(à montrer rapidement de le sens \Leftarrow , le sens \Rightarrow étant évident)

III.1 Deux vecteurs sont égaux \Leftrightarrow ils ont mêmes coord. dans un repère du plan

Soit $(O; I; J)$ un repère du plan.

Soient $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ 2 vecteurs dans ce repère.

On note $\pi = t_{\vec{u}}(O)$ et $\pi' = t_{\vec{v}}(O)$



Alors: $M(x; y)$ et $M'(x'; y')$ et $\vec{u} = \vec{OM}$
 $\vec{v} = \vec{OM}'$

On a: $x = x'$ et $y = y'$

$\Leftrightarrow \pi = \pi'$

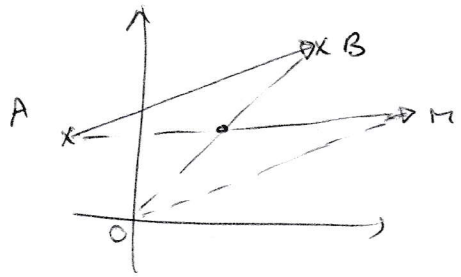
$\Leftrightarrow \vec{OM} = \vec{OM}'$ (Rmq: \Leftarrow facile car:

$\vec{OM}' = \vec{MO} + \vec{OM}$
 $= \vec{OM} + \vec{OM}$
 $= 2\vec{OM}$
 $= \vec{0}$)

$\Leftrightarrow \vec{u} = \vec{v}$

III.2 Soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$

Alors: $\vec{AB}(x_B - x_A; y_B - y_A)$.



On note $\pi = t_{\vec{AB}}(O)$.

$\vec{AB} = \vec{OM}$ donc $[OB]$ et $[AM]$ ont le \vec{u} milieu:

$\bullet \frac{x_O + x_B}{2} = \frac{x_A + x_M}{2} \hat{=} x_B = x_A + x_M$
 $\hat{=} x_M = x_B - x_A$

$\bullet \frac{y_O + y_B}{2} = \frac{y_A + y_M}{2} \hat{=} y_B = y_A + y_M$
 $\hat{=} y_M = y_B - y_A$

III.3 Soient $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$

a) $-\vec{u}$ a pour coord: $(-x; -y)$

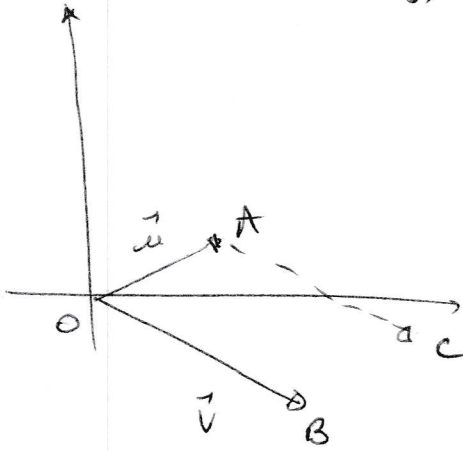
On note $\vec{u} = \vec{OA}$. Alors $-\vec{u} = \vec{AO}$

donc coord. de $-\vec{u}$: $(x_O - x_A; y_O - y_A) \hat{=} (-x_A; -y_A)$
 $\hat{=} (-x; -y)$

b) $\vec{u} + \vec{v}$ a pour coord: $(x + x'; y + y')$



$\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$



On note $\vec{u} = \vec{OA}$
 $\vec{v} = \vec{OB}$

et $C = t_{\vec{v}}(A)$ i.e. $\vec{AC} = \vec{OB}$

Alors : • $x_C - x_A = x_B - x_O$

i.e. $x_C = x_B + x_A$

$x_C = x_A + x_B$

$x_C = x + x'$

• De même :

$y_C = y + y'$

Donc $\vec{OC}(x+x'; y+y')$.

Or, puisque $\vec{AC} = \vec{OB}$ alors $\vec{OA} + \vec{OB} = \vec{OC}$

i.e. $\vec{u} + \vec{v} = \vec{c}$

d'où : $\vec{u} + \vec{v}(x+x'; y+y')$.

IV. Soient $(k, k') \in \mathbb{R}^2$ et 2 vecteurs \vec{u} et \vec{v} : $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$

a) $k\vec{u} + k'\vec{v} = k(\vec{u} + \vec{v})$

$k\vec{u} + k'\vec{v} : (kx + k'x'; ky + k'y')$

i.e. $(k(x+x'); k(y+y'))$

i.e. k fois les coord. de $\vec{u} + \vec{v}$.

b) $k\vec{u} + k'\vec{v}$ Idem : $kx + k'x = (k+k')x$ etc.

c) $k(k'\vec{u}) = (kk')\vec{u}$ Idem : $k(k'x) = (kk')x$ etc.

d) $k\vec{u} = \vec{0} \Leftrightarrow [k=0 \text{ ou } \vec{u} = \vec{0}]$

1^{ère} demo : $k\vec{u} = \vec{0} \Leftrightarrow kx = 0$ et $ky = 0$

$\Leftrightarrow (k=0 \text{ ou } x=0)$ et $(k=0 \text{ ou } y=0)$

$\Leftrightarrow k=0$ ou $k=y=0$ ou $k=x=0$ ou $x=y=0$

$\Leftrightarrow k=0$ ou $k=y=0$ ou $k=x=0$ ou $\vec{u} = \vec{0}$

$\Leftrightarrow k=0$ ou $\vec{u} = \vec{0}$ (à vérifier des les 2 sens, facile)

2^e version : Si $k \neq 0$: $k\vec{u} = \vec{0} \Leftrightarrow kx = 0$ et $ky = 0$

$\Leftrightarrow x=0$ et $y=0$

$\Leftrightarrow \vec{u} = \vec{0}$

d'où le résultat...

V.1 Soient A, B, C trois points.

A, B, C alignés $\Leftrightarrow \vec{AB}$ et \vec{BC} sont colinéaires

* Si A=B ou B=C :

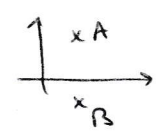
alors : \vec{AB} et \vec{BC} sont colinéaires puisque le vecteur nul est colinéaire à tous les vecteurs. De plus, A, B, C alignés...

* Si A=C : alors $\vec{AB} = \vec{CB} = -\vec{BC}$ donc \vec{AB} et \vec{BC} sont col. De plus, A, B, C alignés...

On vient de démontrer l'équivalence lorsque A=B ou B=C ou A=C.

Si A, B et C sont 2 à 2 distincts :

\Rightarrow

1^{er} cas : $x_A = x_B$  Alors $x_C = x_A = x_B$ puisque A, B, C alignés (car sinon C=B)

Donc : $y_B - y_A = \frac{y_B - y_A}{x_C - x_B} (x_C - x_B)$ et $x_B - x_A = k(x_C - x_B)$ donc $\vec{AB} = k \vec{BC}$.

2^e cas : $x_C = x_B$ de même ...

3^e cas : $y_B = y_C$ Alors $x_B \neq x_C$ (car sinon B=C)

Donc : $x_B - x_A = \frac{x_B - x_A}{x_C - x_B} (x_C - x_B)$ et $y_B = y_A$ (pts alignés) donc $y_B - y_A = k(y_C - y_B)$ $\vec{AB} = k \vec{BC}$

4^e cas : $x_A \neq x_B$ et $x_C \neq x_B$ et $y_B \neq y_C$.

A, B, C alignés donc $(AB) \parallel (BC)$: $\frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{y_C - y_B}{x_C - x_B}$

donc on a : $\frac{y_B - y_A}{y_C - y_B} = \frac{x_B - x_A}{x_C - x_B}$, que l'on note k.

On a bien : $x_B - x_A = k(x_C - x_B)$ et $y_B - y_A = k(y_C - y_B)$ donc $\vec{AB} = k \vec{BC}$.

⊆

$$\vec{AB} = k \vec{BC}$$

$$\text{donc } \begin{cases} x_B - x_A = k(x_C - x_B) \\ y_B - y_A = k(y_C - y_B) \end{cases}$$

De plus, $k \neq 0$ car sinon $\vec{AB} = \vec{0}$ donc $A=B$...

$$\text{Donc: } \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{k(y_C - y_B)}{k(x_C - x_B)} = \frac{y_C - y_B}{x_C - x_B}$$

donc $(AB) \parallel (BC)$.

donc A, B, C alignés.

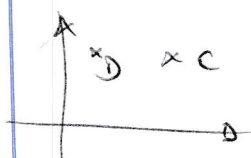
V.2. Deux droites (AB) et (CD) sont parallèles $\Leftrightarrow \vec{AB}$ et \vec{CD} colinéaires

Si $A=B$ ou $A=D$ ou $A=C$ ou $B=C$ ou $B=D$ ou $C=D$: trivial.

ou déjà démontré... (v.1)

Si les points A, B, C et D sont 2 à 2 distincts:

⊆ 1^{er} cas: $y_D = y_C$ (alors $x_D \neq x_C$)



Alors $y_A = y_B = y_C = y_D$

$$\text{donc } y_B - y_A = \frac{x_B - x_A}{x_D - x_C} (y_D - y_C)$$

$$\text{et } x_B - x_A = \frac{x_B - x_A}{x_D - x_C} (x_D - x_C)$$

d'où \vec{AB} et \vec{CD} col.

2^e cas: $y_D \neq y_C$.

Soit $x_A = x_B$ ou $x_C = x_D$... (trivial)

Soit $x_A \neq x_B$ et $x_C \neq x_D$ donc:

$$\frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{y_D - y_C}{x_D - x_C} \text{ donc } x_B - x_A = \frac{y_D - y_C}{y_B - y_A} (x_D - x_C)$$

$$\text{et } y_B - y_A = \frac{y_B - y_A}{y_D - y_C} (y_D - y_C)$$

d'où \vec{AB} et \vec{CD} col.

⊆ $\vec{AB} \neq \vec{0}$ et $\vec{CD} \neq \vec{0}$ car sinon $A=B$ ou $C=D$... donc $\vec{AB} = k \vec{CD}$.

$$\begin{cases} x_B - x_A = k(x_D - x_C) \\ y_B - y_A = k(y_D - y_C) \end{cases} \text{ donc si } k \neq 0: \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{y_D - y_C}{x_D - x_C} \Rightarrow (AB) \parallel (CD)$$

si $k=0$: $A=B$ (impossible)

Soient $\vec{u}(x;y)$ et $\vec{v}(x';y')$ tq $\vec{u} \neq \vec{0}$ et $\vec{v} \neq \vec{0}$.

\vec{u} et \vec{v} col. $\Leftrightarrow xy' - yx' = 0$

$\Rightarrow \vec{u} = k\vec{v}$ donc $x = kx'$ et $y = ky'$
 donc $xy' - yx' = x \frac{y}{k} - y \frac{x}{k} = 0$
 (Rmq: $k \neq 0$ car sinon $\vec{u} = \vec{0}$)

$\Leftarrow xy' - yx' = 0$ donc $xy' = yx'$
 or $\vec{u} \neq \vec{0}$ donc $x \neq 0$ ou $y \neq 0$.

1^{er} cas: $x \neq 0$

Alors $y' = \frac{yx'}{x}$ donc $y' = \frac{x'}{x} y$ et $x' = \frac{x'}{x} x$
 donc $\vec{v} = k\vec{u}$ où $k = \frac{x'}{x}$.

2^e cas: $y \neq 0$

Alors $x' = \frac{xy'}{y}$ donc $x' = \frac{y'}{y} x$ et $y' = \frac{y'}{y} y$
 donc $\vec{u} = k\vec{v}$ où $k = \frac{y'}{y}$.