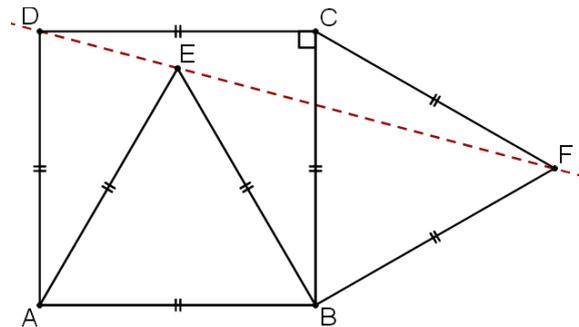
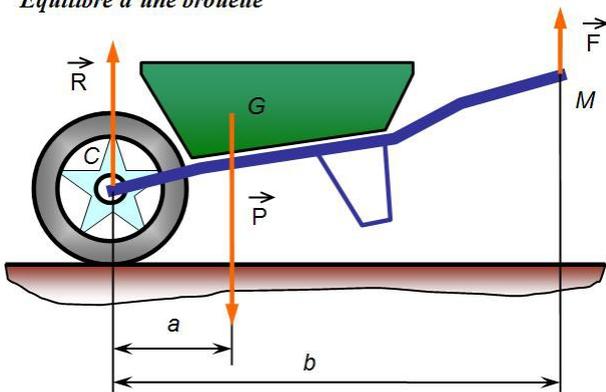


VECTEURS DU PLAN

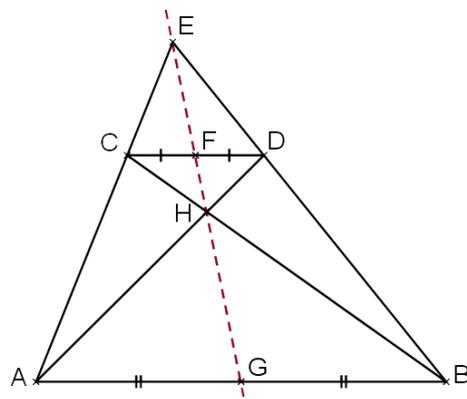
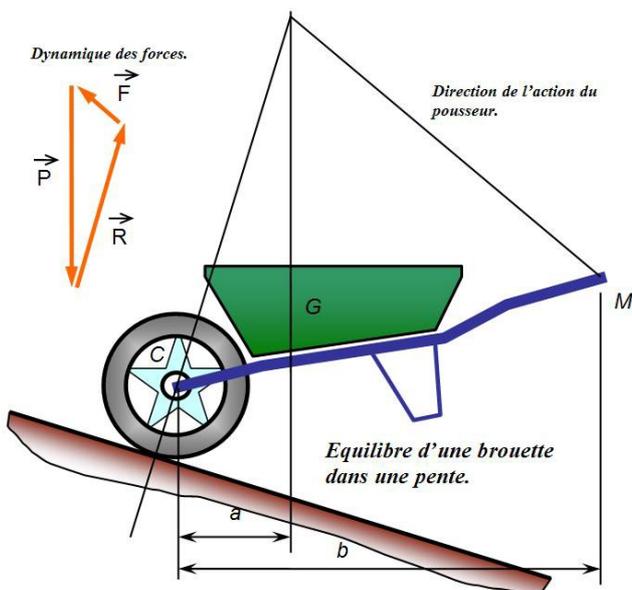
Table des matières

I. Notion de translation et de vecteur	2
I.1 Définition	2
I.2 Vecteurs égaux	2
II. Somme de vecteurs	3
III. Coordonnées d'un vecteur	5
III.1 Coordonnées d'un vecteur	5
III.2 Coordonnées d'un vecteur défini par deux points	5
III.3 Coordonnées de l'opposé d'un vecteur, de la somme de deux vecteurs	6
IV. Produit d'un vecteur par un nombre réel	6
V. Colinéarité, alignement et parallélisme	6

Equilibre d'une brouette



Dynamique des forces.



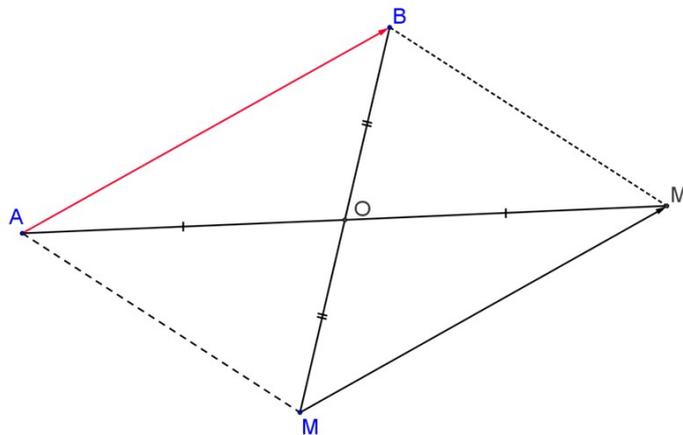
Source des images (à gauche) : Wikipedia

I. Notion de translation et de vecteur

I.1 Définition

Définition : Soient A et B deux points du plan.

À tout point M du plan, on associe l'unique point M' tel que $[AM']$ et $[BM]$ ont le même milieu. On dit que M' est l'*image* de M par la *translation de vecteur* \vec{AB} .



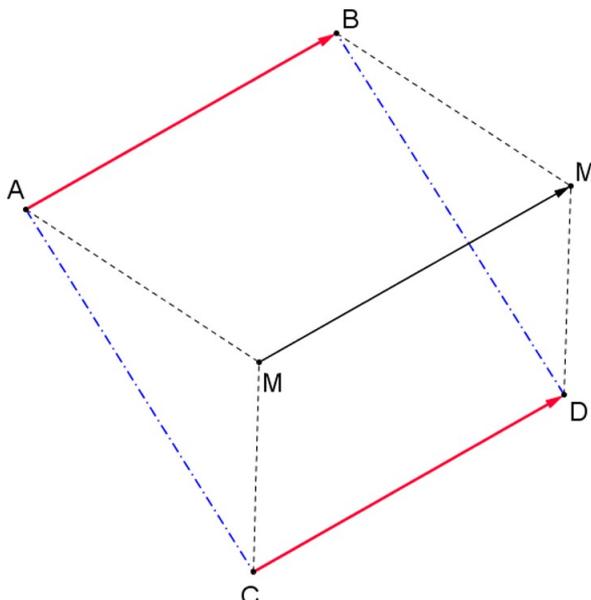
Propriété : M' est l'image de M par la translation de vecteur \vec{AB} si et seulement si $ABM'M$ est

DÉMONSTRATION : un quadrilatère est si et seulement si d'où la propriété.

Remarque : l'image de A par la translation de vecteur \vec{AB} est le point

I.2 Vecteurs égaux

On considère quatre points A, B, C et D . La translation de vecteur \vec{AB} et la translation de vecteur \vec{CD} sont égales si tout point M a la même image par la translation de vecteur \vec{AB} et par la translation de vecteur \vec{CD} .



Propriété : soient A, B, C, D quatre points.

La translation de vecteur \overrightarrow{AB} et la translation de vecteur \overrightarrow{CD} sont égales si et seulement si

Définition : on dit alors que *les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} sont égaux*, et on note : $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$.

On dit que \overrightarrow{CD} est du vecteur \overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} sont des représentants d'un même vecteur, que l'on peut noter \vec{u} par exemple.

Autrement dit :

Propriété : $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ si et seulement si

DÉMONSTRATION : EN CLASSE

Remarque : deux vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} sont donc égaux si et seulement si les 3 conditions suivantes sont vérifiées :

- les droites (AB) et (CD) sont parallèles : on dit qu'elles ont même
- le de A vers B est le même que celui de C vers D
- les segments [AB] et [CD] ont même : =

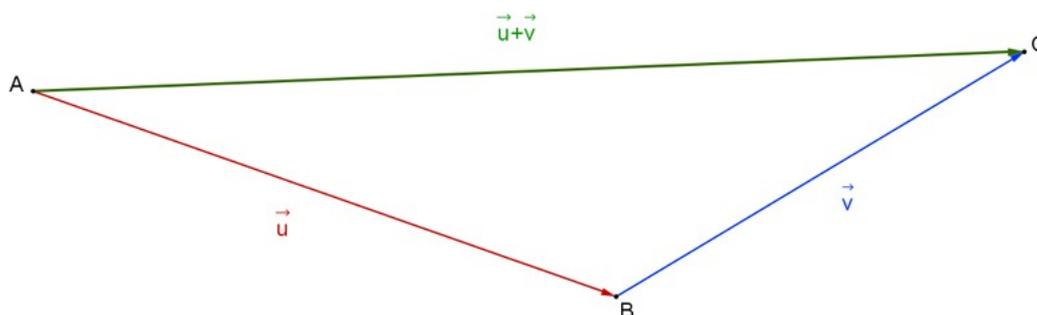
II. Somme de vecteurs

Propriété : L'enchaînement de deux translations de vecteurs \vec{u} et \vec{v} est une translation.

DÉMONSTRATION : EN CLASSE

Remarque : dans la démonstration de cette propriété, on montre que si $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{BC}$ alors l'enchaînement des translations de vecteurs \vec{u} et \vec{v} est une translation de vecteurs \overrightarrow{AC} .

Définition : la *somme des vecteurs \vec{u} et \vec{v}* est le vecteur associé à la translation résultant de l'enchaînement des translations de vecteur \vec{u} et \vec{v} . On note alors ce vecteur $\vec{u} + \vec{v}$.



Avec la remarque et la définition, on en déduit immédiatement la relation suivante :

Propriété : **RELATION DE CHASLES**

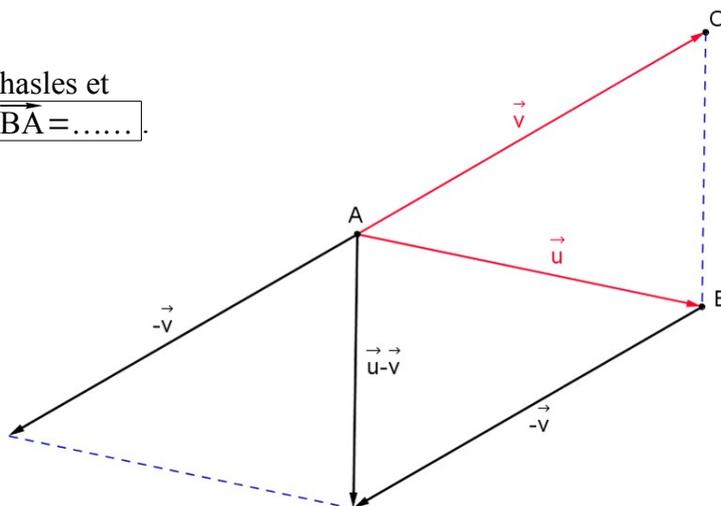
Pour tous les points A, B et C du plan :

Définitions :

soient \vec{u} , \vec{v} deux vecteurs et A , B et C trois points tels que $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$.

- On appelle **vecteur nul** le vecteur associé à la translation transformant A en A : on le note $\vec{0}$.
On en déduit facilement (avec la définition d'une translation) que : $\vec{0} = \overrightarrow{MM}$ pour tout point M ;
- On appelle **vecteur opposé** au vecteur \vec{u} le vecteur \overrightarrow{BA} , que l'on note $-\vec{u}$.
Autrement dit : $-\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{BA}$...
- On appelle **différence** du vecteur \vec{u} par le vecteur \vec{v} le vecteur noté $\vec{u} - \vec{v}$, égale à $\vec{u} + (-\vec{v})$.

Remarque : d'après la relation de Chasles et la définition du vecteur nul : $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BA} = \vec{0}$.



Propriétés : soient \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} trois vecteurs du plan.

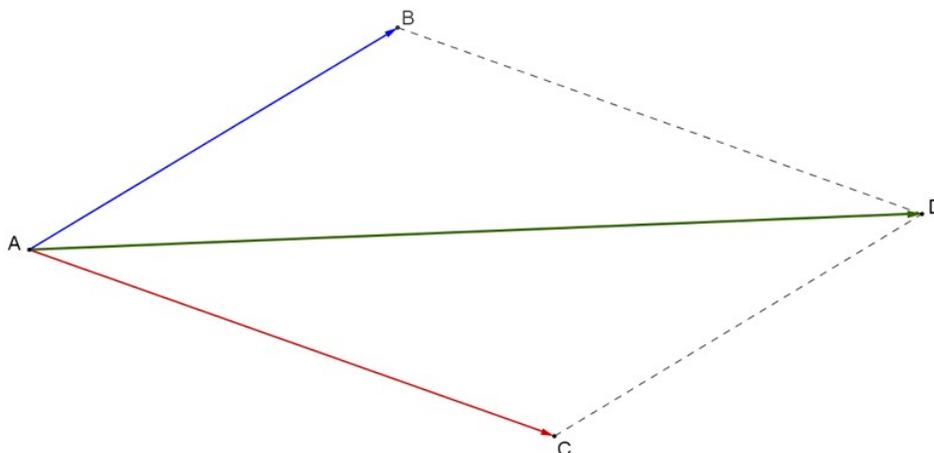
- $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$;
- $\vec{u} + \vec{0} = \vec{0} + \vec{u} = \vec{u}$;
- $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$.

DÉMONSTRATIONS : en classe. Première propriété : un peu de travail. Deuxième et troisième propriété : facile avec la relation de Chasles.

Propriété : RÈGLE DU PARALLÉLOGRAMME

Soient A , B , C et D quatre points non alignés.

$\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AD}$ si et seulement si



DÉMONSTRATION : facile. Aide/rappel : $ABDC$ parallélogramme $\Leftrightarrow \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{BD}$

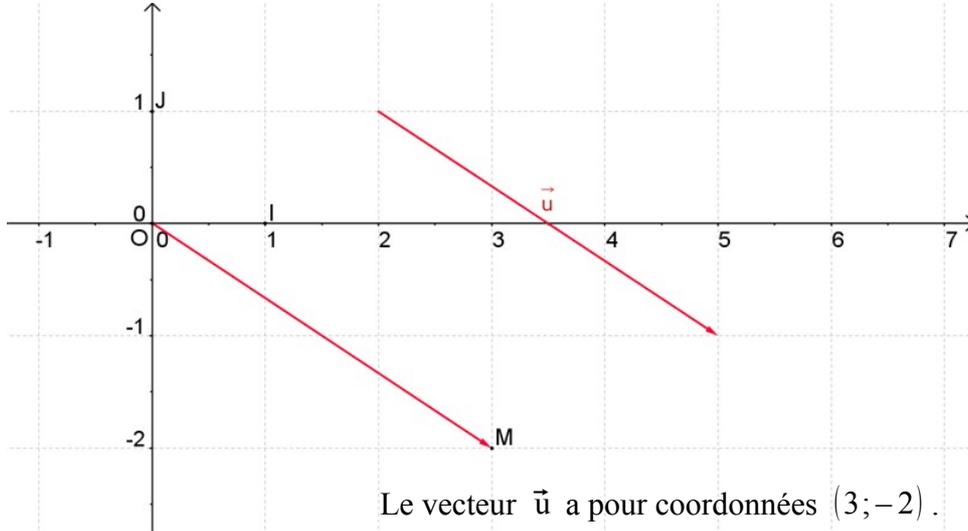
Remarque : cette règle du parallélogramme permet de construire géométriquement la somme de deux vecteurs de même origine.

III. Coordonnées d'un vecteur

III.1 Coordonnées d'un vecteur

Définition : On se place dans un repère du plan (O ; I ; J).

Les *coordonnées d'un vecteur* \vec{u} sont les coordonnées du point M tel que $\vec{u} = \vec{OM}$.



Cas particulier : le vecteur nul $\vec{0}$ a pour coordonnées $(0; 0)$.

Remarque : NOTATION D'UN REPÈRE

Au lieu de noter (O ; I ; J) un repère, on peut le noter (O ; \vec{i} ; \vec{j}) où $\vec{i} = \vec{OI}$ et $\vec{j} = \vec{OJ}$.

Propriété : Deux vecteurs sont égaux si et seulement si :

ils ont dans un repère quelconque du plan.

DÉMONSTRATION : en classe.

III.2 Coordonnées d'un vecteur défini par deux points

Propriété : soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ deux points dans un repère du plan.

Les coordonnées du vecteur \vec{AB} sont (..... ;).

DÉMONSTRATION : on note M le point tel que $\vec{AB} = \vec{OM}$.

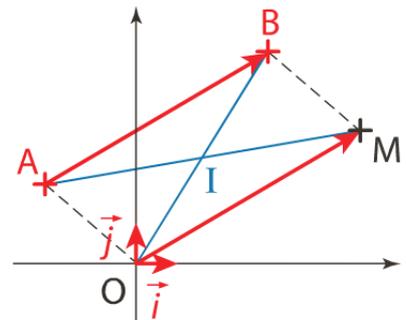
Les segments [OB] et [AM] ont le même milieu I donc :

$$x_I = \frac{x_O + x_B}{2} = \frac{x_B}{2} \quad \text{et} \quad x_I = \frac{x_A + x_M}{2}$$

On en déduit : $x_B = x_A + x_M$ donc $x_M = \dots\dots\dots$.

De même : $y_M = \dots\dots\dots$.

Les coordonnées du vecteur \vec{AB} étant celles du point M, la propriété est démontrée.



III.3 Coordonnées de l'opposé d'un vecteur, de la somme de deux vecteurs

Propriété : soit $(O; \vec{i}; \vec{j})$ un repère du plan, et deux vecteurs $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$.

- le vecteur $-\vec{u}$ a pour coordonnées $(-x; -y)$;
- le vecteur somme $\vec{u} + \vec{v}$ a pour coordonnées $(x + x'; y + y')$.

DÉMONSTRATIONS : en classe.

IV. Produit d'un vecteur par un nombre réel

Définition : Soient k un réel et $\vec{u}(a; b)$ un vecteur dans un repère du plan.

Le **vecteur produit de \vec{u} par k** , noté $k\vec{u}$, est le vecteur de coordonnées $(\dots; \dots)$.

Remarque importante : on admet que le vecteur $k\vec{u}$ ainsi défini ne dépend pas du repère choisi.

Propriétés : Soient k et k' deux nombres réels, et \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs.

- $k\vec{u} + k'\vec{v} = \dots$
- $k\vec{u} + k'\vec{u} = \dots$
- $k(k'\vec{u}) = (kk')\vec{u}$ (ce que l'on note alors $kk'\vec{u}$)
- $k\vec{u} = \vec{0} \Leftrightarrow [k=0 \text{ ou } \vec{u} = \vec{0}]$

DÉMONSTRATIONS : en classe.

Exemple : soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs.

$$7(\vec{u} + 3\vec{v}) - 5\vec{u} + 4\vec{v} = \dots$$

V. Colinéarité, alignement et parallélisme

Définitions : Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs du plan non nuls.

- On dit que \vec{u} et \vec{v} sont **colinéaires** s'il existe un nombre réel k tel que $\vec{v} = k\vec{u}$.
- Le vecteur nul $\vec{0}$ est colinéaire à tous les vecteurs.

Propriété : *colinéarité et alignement*

Soient trois points deux à deux distincts : A, B et C.

A, B et C sont alignés **si, et seulement si**, les vecteurs ...

DÉMONSTRATION : en classe



$$\vec{AB} = \frac{5}{8} \vec{AC}$$



$$\vec{BA} = -2 \vec{AC}$$

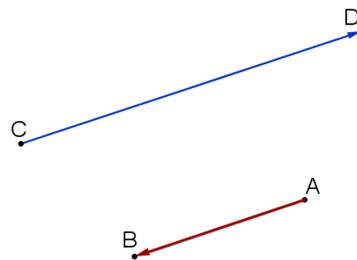
Propriété : colinéarité et parallélisme

Deux droites (AB) et (CD) sont parallèles *si, et seulement si*, ...

DÉMONSTRATION : en classe



$$\vec{AB} = \frac{2}{5} \vec{CD}$$



$$\vec{CD} = -2 \vec{AB}$$

Exercice : soient ABC un triangle, M et N deux points tels que $\vec{AM} = k \vec{AB}$ et $\vec{AN} = k \vec{AC}$, où $k \in \mathbb{R}$.

1. En utilisant la relation de Chasles $\vec{MN} = \vec{MA} + \vec{AN}$, démontrer que $\vec{MN} = k \vec{BC}$.
2. En déduire que les droites (MN) et (BC) sont parallèles.
3. Quelle théorème venez vous de démontrer ?

COMPLÉMENT (propriété hors programme)

Propriété : Soient $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$ deux vecteurs non nuls.
 \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires **si, et seulement si**, $xy' - yx' = 0$.

DÉMONSTRATIONS : en classe.

Exemple : $\vec{u}(1,7; 7,65)$ et $\vec{v}(1,2; 5,4)$ sont colinéaires car ...